

拝啓 貴社ますますご盛栄のこととお慶び申し上げます。

平素は格別のご高配を賜り、厚くお礼申し上げます。

さて、弊社はこの度、東京ビッグサイトにて開催される「2023 国際ロボット展」に出展する運びとなりましたので、この場をお借りしてご案内させていただきます。

今回の出展では、3D ロボットビジョンシステム(YCAM3D/VT)の展示を行います。

展示ブースでは、3D ビジョンセンサを搭載した産業用ロボットによるデモンストレーションを実施致しますので、是非この機会に弊社展示ブースにお立ち寄り頂きます様よろしくお願い申し上げます。

敬具

【出展製品】

◆3D ロボットビジョンシステム(YCAM3D/VT)

ロボットアームに搭載した 3D ロボットビジョンで撮影してワークの形状、位置/姿勢を認識し、動作パスを補正する新技術です。

YCAM3D



YCAM3DM



◆ソリューション

重量物移載

対象物

- ▶ クランクシャフト
- ▶ エンジンブロック
- ▶ トランスミッションケース
- ▶ 車体板金

重量物移載のロボット化(無人化)
積載された重量物の位置/姿勢のずれをビジョンで補正し、製品供給の自動化を実現します。

AIデパレタイジング

対象物

- ▶ 袋
- ▶ 箱
- ▶ アルミインゴット

マスターレス、変形に対応、取り順制御
内容物や蓋有無、箱、袋の種類や変形に関係なく認識できます。上下判定、裏表判定、取り順制御など現場の要求に対応したデレを実現します。

把持補助

対象物

- ▶ 車体板金
- ▶ 鋳物部品

位置ずれ把持ずれ補正 + ポカ避け機能
部品の把持ずれ補正を行い、位置/姿勢を確実にします。
形状による異種判定を行い、ポカ避けを実現します。

複雑形状物検査

対象物

- ▶ 鋳造品
- ▶ 鍛造品

鍛造品・鋳造品のインライン全数検査
3DCADデータと比較し、変形量を検出することで鍛造品・鋳造品の全数形状検査、組立工程における組付け精度のインライン計測を実現します。

バリ取り補正

対象物

- ▶ エンジンブロック
- ▶ トランスミッションケース
- ▶ ナックル

高速、高精度位置決め
対象ワークの位置姿勢を高速に補正することにより、高精度なバリ取りとサイクルアップを同時に実現します。

【会期】 2023年11月29日(水曜)～12月2日(土曜) 10:00～17:00

【会場】 東京ビッグサイト 東 7ホール

【ブース番号】 E7-29 やまぐち産業振興財団ブース内

【展示会 URL】 <https://irex.nikkan.co.jp>